




InSAR		<p>dr Maya Ilieva – InSAR</p> <p>Uzyskała tytuł magistra geodezji na Uniwersytecie Architektury, Inżynierii Lądowej i Geodezji (UACEG) w Sofii (Bułgaria) oraz tytuł doktora nauk o ziemi na Uniwersytecie „Pierre and Marrie Curie” w Paryżu (Francja). Obecnie, od 2017 roku jest pracownikiem naukowym IGIg-UPWr, kierownikiem projektu GATHERS, liderem zespołu InSAR w UPWr w ramach projektu EPOS-PL+ oraz współpracownikiem EO.Lab Uniwersytetu Arystotelesa w Salonikach (Grecja). Uczestniczyła w wielu stażach i szkoleniach z zakresu InSAR i seismologii w całej Europie.</p> <p>Była promotorem dziewięciu studentów MSC i dwóch staży letnich w IGIg-UPWr, konsultantem dwóch doktorantów i mentorem projektu AquaLAB – zwycięzcy w programie Copernicus Masters 2020. Została również nagrodzona za najbardziej innowacyjne metody nauczania w UACEG i wyróżniona jako wykładowca roku na Wydziale Geodezji UACEG.</p>	<p>Dr Maya Ilieva – InSAR</p> <p>She obtained her MSc degree in Geodesy from the University of Architecture, Civil Engineering and Geodesy (UACEG), Sofia, Bulgaria, and her PhD degree in Geosciences from the University “Pierre and Marrie Curie”-Paris VI, France. Currently, she is a researcher at IGIg-UPWr since 2017, project manager of GATHERS, leader of the InSAR team at UPWr within the EPOS-PL+ project and a Collaborating Researcher to EO.Lab of the Aristotle University of Thessaloniki, Greece. She participated in multiple internships and trainings on InSAR and seismology across Europe.</p> <p>She was a supervisor of nine MSC students and two summer internships at IGIg-UPWr, consultant of two PhD students and mentor of the AquaLAB project - the winner in the Copernicus Masters program 2020. Also, she was awarded for the most innovative methods of teaching in UACEG and was awarded as a lecturer of the year for the Faculty of Geodesy at UACEG.</p>
		<p>dr Freek van Leijen – InSAR</p> <p>Jest pracownikiem naukowym i wykładowcą na TU Delft (Holandia) oraz kierownikiem ds. rozwoju InSAR w SkyGeo. Posiada ponad 20-letnie doświadczenie w satelitarnej interferometrii radarowej i analizie deformacji. W 2002 roku uzyskał tytuł magistra geodezji na TU Delft. W 2003 roku ponownie dołączył do TU Delft jako doktorant, pracując nad interferometrycznymi badaniami radarów satelitarnych. Opracowuje algorytmy dla interferometrii dla techniki Persistent Scatterer.</p>	<p>Dr Freek van Leijen – InSAR</p> <p>He is a senior researcher and teacher at the Delft University of Technology and a development manager InSAR at SkyGeo. He has over 20 years of experience in satellite radar interferometry and deformation analysis. He obtained his master’s degree in Geodetic Engineering at the Delft University of Technology in 2002. In 2003, he re-joined the Delft University of Technology as a PhD-student, working on satellite radar interferometric research. He develops software algorithms for Persistent Scatterer interferometry.</p>
		<p>prof. Ramon Hanssen – InSAR</p> <p>Jest profesorem Antoniego van Leeuwenhoek w dziedzinie geodezji i obserwacji Ziemi na TU Delft (Holandia). Jego praca koncentruje się wokół podstawowych i stosowanych problemów geodezji i satelitarnej obserwacji Ziemi. Był pionierem w geodezyjnym wykorzystaniu InSAR jako wysoce precyzyjnej techniki pomiaru deformacji powierzchni ziemi. Jest autorem dwóch patentów, a jego monografia o interferometrii radarowej jest najczęściej cytowaną książką w tej dziedzinie, z ponad 3500 cytowań wg Google Scholar.</p>	<p>Prof. Ramon Hanssen – InSAR</p> <p>He is Antoni van Leeuwenhoek professor in Geodesy and Earth Observation at Delft University of Technology. His work centres around fundamental and applied problems in geodesy and satellite earth observation. In particular, he pioneered the geodetic use of synthetic aperture radar interferometry as a high-precision technique to measure deformations of the earth’s surface. He is the author of two patents, and his monograph on radar interferometry is the highest-cited book in the domain, with over 3500 citations (acc. Google Scholar).</p>

LiDAR		<p>prof. Grzegorz Jóźków – LiDAR Jest profesorem nadzwyczajnym UPWr, gdzie wcześniej uzyskał tytuł magistra, doktora i dr hab. w zakresie fotogrametrii. Jego obecne zainteresowania badawcze to pozyskanie danych LiDAR z wykorzystaniem BSP oraz ich zastosowanie. Jest autorem lub współautorem ponad 120 prac twórczych, prezentował swoje osiągnięcia na blisko 80 konferencjach naukowych oraz przebywał 36 miesięcy na stażu podoktorskim w Ohio State University (USA). Był opiekunem ponad 40 prac magisterskich i inżynierskich. Jest wiceprezesa Polskiego Towarzystwa Fotogrametrii i Teledetekcji.</p>	<p>prof. Grzegorz Jóźków – LiDAR He is an associate professor at UPWr, where he previously obtained an MSc, PhD and Dr Sc. in the field of photogrammetry. His current research interest is UAV-borne LiDAR data acquisition and its use. He is the author or co-author of over 120 original works; he presented his achievements at nearly 80 scientific conferences and spent 36 months as a postdoctoral researcher at Ohio State University (USA). He was the supervisor of over 40 master's and engineering theses. He is a vice president of the Polish Society for Photogrammetry and Remote Sensing.</p>
		<p>prof. Norbert Pfeifer – LiDAR Jest kierownikiem grupy badawczej fotogrametrii na Wydziale Geodezji i Geoinformacji TU Wien (Austria). Jako adiunkt pracował w TU Delft, Sekcja Fotogrametrii i Teledetekcji (Holandia) oraz jako wykładowca na Uniwersytecie w Innsbrucku, Wydział Geografii (Austria). Jego doświadczenie obejmuje modelowanie geometryczne i kalibrację danych LiDAR i danych fotogrametrycznych, a także ich zastosowanie w naukach o środowisku. Obecnie koordynuje około 10 projektów.</p>	<p>Prof. Norbert Pfeifer – LiDAR He is the head of the photogrammetry research group within the Department of Geodesy and Geoinformation, TU Wien (Austria). He worked at TU Delft, Section of Photogrammetry and Remote Sensing (Netherlands), as an assistant professor and at the University of Innsbruck, Department of Geography (Austria), as a lecturer. His expertise lies in geometric modelling, and calibration of LiDAR and photographic image data, application in environmental sciences and he currently coordinates ca. 10 projects.</p>
		<p>Dr Camillo Ressler – LiDAR Stopień doktora uzyskał w 2003 roku na TU Wien (Austria) i od tego czasu jest pracownikiem naukowym Grupy Badawczej Fotogrametrii. Jego główne zainteresowania badawcze to kalibracja i przetwarzanie danych obrazowych (fotogrametria, LiDAR), estymacja parametrów i orientacja różnych sensorów. Jest recenzentem wielu międzynarodowych czasopism i współredaktorem Journal of Photogrammetry, Remote Sensing i Geoinformation Science (PFG).</p>	<p>Dr Camillo Ressler – LiDAR He obtained his doctoral degree in 2003 from TU Wien and has been a Staff Scientist within the Research Group of Photogrammetry since then. His main research interests are the calibration and processing of image data (photogrammetry, LiDAR), parameter estimation and orientation of various sensors. He is a referee for many international journals and associate editor of the Journal of Photogrammetry, Remote Sensing and Geoinformation Science (PFG).</p>

GNSS-seismology		<p>prof. Jan Kapłon – GNSS</p> <p>Jest profesorem nadzwyczajnym UPWr, gdzie wcześniej uzyskał tytuł magistra, doktora i dr hab. w geodezji satelitarnej. Brał udział w stażach z meteorologii GNSS na RMIT University Melbourne (Australia). Jest członkiem stowarzyszonym International GNSS Service i International Association of Geodesy oraz członkiem Joint Study Group T.32: High-rate GNSS for geoscience and mobile of the Inter Commission Committee on Theory of the International Association of Geodesy.</p> <p>Na UPWr jest także wykładowcą przedmiotu „Systemy GNSS w pomiarach geodezyjnych”, wykładał też przedmioty „Geodezja satelitarna” i „Monitorowanie deformacji”. Jest promotorem doktoratu z GNSS-sejsmologii i był promotorem dwóch doktoratów podczas staży ERASMUS oraz 20 prac magisterskich związanych z GNSS.</p>	<p>Prof. Jan Kapłon – GNSS</p> <p>He is an associate professor at UPWr, where he previously obtained his MSc, PhD and Dr Sc. in satellite geodesy. He participated in internships in GNSS-meteorology at RMIT University Melbourne (Australia). He is an International GNSS Service Associate Member, International Association of Geodesy Affiliate Member and Member of the Joint Study Group T.32: High-rate GNSS for geoscience and mobility of the Inter Commission Committee on Theory of the International Association of Geodesy.</p> <p>At UPWr, he is also a lecturer of ‘GNSS in surveying’ and a former lecturer of ‘Satellite geodesy’ and ‘Deformation monitoring’ subjects. He supervises a PhD in GNSS-seismology, and was a supervisor of two PhDs during ERASMUS internships and 20 MSc thesis related to GNSS.</p>
		<p>prof. Mattia Crespi – GNSS</p> <p>Uzyskał stopień doktora nauk geodezyjnych w 1992 roku na Politecnico di Torino (Turyn, Włochy). Jest profesorem pozycjonowania i geomatyki na Uniwersytecie La Sapienza w Rzymie (Włochy). Jego badania dotyczą wysokoczęstotliwościowego GNSS dla sejsmologii i sondowania jonosferycznego; zastosowania meteorologiczne GNSS; kontroli i modelowania deformacji gruntu i infrastruktury; a także obiekty 3D i modelowanie terenu. Jest współtwórcą dwóch patentów w zakresie pozycjonowania GNSS (VADASE, 2010) oraz przetwarzania obrazu satelitarnego wysokiej rozdzielczości optycznego i SAR (matching strategy, 2013).</p>	<p>prof. Mattia Crespi – GNSS</p> <p>He received PhD in Geodesy and Surveying in 1992 at Politecnico di Torino (Turin, Italy). He is a Professor of Positioning and Geomatics at the University of Rome “La Sapienza”. His investigations are in high-rate GNSS for seismology and ionospheric sounding; GNSS meteorological applications; ground and infrastructures deformations control and modelling; 3D objects, and terrain modelling. He is the co-inventor of two patents in the frame of GNSS positioning (VADASE, 2010) and high-resolution optical and SAR satellite imagery processing (matching strategy, 2013).</p>
		<p>prof. Augusto Mazzoni – GNSS</p> <p>W 2009 roku na Uniwersytecie La Sapienza w Rzymie (Włochy), uzyskał stopień doktora w dziedzinie infrastruktury i transportu, program nauczania w dziedzinie geomatyki. Jest profesorem nadzwyczajnym na Wydziale Geodezji i Geomatyki Uniwersytetu La Sapienza w Rzymie. Ostatnie tematy jego badań to: wysokoczęstotliwościowy GNSS dla sejsmologii, nawigacji i sondowania jonosferycznego; zastosowania meteorologiczne GNSS; przetwarzanie surowych pomiarów GNSS na Androidzie (członek grupy zadaniowej GNSS Raw Measurements Task Force). Jest współtwórcą jednego patentu w ramach pozycjonowania GNSS (VADASE, 2010).</p>	<p>prof. Augusto Mazzoni – GNSS</p> <p>He received his PhD in Infrastructure and Transports, the curriculum in Geomatics in 2009 at Sapienza University of Rome (Italy). He is an Associate Professor within the Geodesy and Geomatics Division at the Sapienza University of Rome. His recent investigation topics are: high-rate GNSS for seismology, navigation and ionospheric sounding; GNSS meteorological applications; GNSS raw measurements on Android (member of GNSS Raw Measurements Task Force). He is the co-inventor of one patent in the frame of GNSS positioning (VADASE, 2010).</p>